

尚界H5辅助驾驶七大场景测试全通关 配华为乾崮ADS 4

来源：黄淑华 发布时间：2025-11-21 15:27:03

【CNMO科技消息】11月11日，在中国汽研最新组合驾驶辅助系统复杂场景权威测试中，尚界H5(图片|配置|询价)以7大场景全通关的成绩，展现出华为乾崮智驾ADS 4主动安全性上的非凡实力。

尚界H5

据CNMO了解，尚界H5在辅助驾驶方面配备了1颗192线激光雷达、3颗4D毫米波雷达、11颗高清摄像头、12颗超声波雷达，构成360度无死角的感知网络。经过一系列高难度场景测试，全面检验了尚界H5辅助驾驶系统的实际表现。



一、场景考察：以120km/h车速跟随前方车辆行驶，前方车辆遇到静止事故车突然切出。测试结果：基础场景（2辆障碍车）变道绕行通过；加测场景（2辆障碍车车距更近）减速，待干扰车流通过后再变道通过。

二、场景考察：以120km/h车速行驶时，加塞车辆突然切入本车车道。测试结果：基础场景（预计发生碰撞时间：2秒）、加测场景（预计发生碰撞时间：1.5秒）。假车侵入车道后减速，持续跟车；假车停止后变道绕行继续行驶。



三、场景考察：高速路上以100km/h车速行驶，突遇野猪等动物横穿，与车辆存在碰撞风险。测试结果：野猪以5km/h速度横穿，车辆减速，绕行通过。

四、场景考察：以30km/h车速汇入环岛时，同时面临静止车避让和车辆横穿的复合难题。测试结果：制动减速避撞后继续汇入。

五、场景考察：汇出环岛后同时面临静止车占道和前方踏板车横穿的复合难题。测试结果：减速后汇出，踏板车横穿时减速避让。

六、场景考察：城区道路60km/h车速行驶时，突遇4名儿童横穿马路且两侧分别有机动车和非机动车，不具备变道条件。测试结果：基础场景（碰撞点50%，无遮挡）、加测场景（碰撞点25%加遮挡，鬼探头）。AEB刹停。

七、场景考察：城区道路60km/h行驶时，前方突遇踏板车切入两侧多种非机动车并行，不具变道条件。测试结果：基础场景（干燥路面，预计发生碰撞时间：2秒）、加测场景（干燥路面，预计发生碰撞时间：1.5秒）、加测场景（小雨，预计发生碰撞时间：1.5秒）、加测场景（中雨，预计发生碰撞时间：1.5秒）。踏板车入侵车道后减速，持续跟车；踏板车停止后，变道绕行。